











































Servicehinweise zur Firmware 1810B bei Robolino 500

Mit der Firmware 1810B entfallen die bisherigen 9 automatisch gesetzten Startpunkte beim Robolino 500 und werden durch insgesamt 3 individuell festlegbare Startpunkte ersetzt.

Es wird empfohlen die Startpunkte nach einem Firmware-Update neu anzulernen.

Anleitung:











































<p>Startpunkte lernen</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Gerät in die Basisstation stellen. 2. Mit  Gerät einschalten. 3. Mit  Hauptmenü aufrufen. 4.  oder  * Programme  5.  oder  * Startpunkte  6.  oder  * Startpunkte lernen  7.  oder  * Starte Lehrfahrt für Startpunkte : <ul style="list-style-type: none"> ■  oder  Start . Das Gerät fährt das Begrenzungskabel entlang. ■  oder  Hier , wenn das Gerät den gewünschten Startpunkt erreicht hat. Der Startpunkt wird gespeichert. 8.  oder  Setze Startpunkt 1 , wenn bei der Lernfahrt kein Startpunkt festgelegt wurde. Wenn hier kein Startpunkt festgelegt wird, werden die Startpunkte automatisch festgelegt. 9.  oder  Startpunkt x: XXm , wenn der letzte Startpunkt erreicht wurde. 	<p>Startpunkte manuell festlegen (01)</p> <p>Der erste Startpunkt (01/X0) ist voreingestellt und befindet sich 1 m rechts neben der Basisstation. Hinter diesem Punkt können bis zu 3 weitere Startpunkte (X1 bis X3) programmiert werden. Beim Festlegen der Startpunkte ist zu beachten:</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ Startpunkte nicht zu weit von der Basisstation entfernt bzw. zu nah zueinander setzen (02/f). ■ Nur so viele Startpunkte wie nötig verwenden. <ol style="list-style-type: none"> 1.  oder  * Startpunkte  2.  oder  * Punkt x1 bei [020m]  <p>Mit  oder  nacheinander eine Ziffer auswählen und jeweils mit  übernehmen.</p> <ol style="list-style-type: none"> 3.  oder  * Punkt x2 bei [075m]  <p>Mit  oder  nacheinander eine Ziffer auswählen und jeweils mit  übernehmen.</p> <ol style="list-style-type: none"> 4. Falls nötig, weitere Startpunkte festlegen. 5. Mit  zum Hauptmenü zurückkehren.
--	---

Service notes for firmware 1810B for Robolino 500

With firmware 1810B, the former 9 automatically calculated starting points for the Robolino 500 will be replaced by three individually definable starting points.

Therefore it is recommended to process a teaching-in of the starting points after a firmware update.

How-to:

<p>Teaching-in start points</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Place the appliance in the base station. 2. Switch on the appliance with . 3. Call up the main menu with . 4.  or  * Programs . 5.  or  * Entry Point . 6.  or  * Interactive teach . 7.  or  * start interactive entry point teaching : <ul style="list-style-type: none"> ▪  or  start . The appliance moves along the boundary cable. ▪  or  set  when the appliance has reached the required start point. The start point is stored. 8.  or  set entry point 1  if no start point has been specified during the teaching-in movement. If no start point has been specified here, the start points are automatically specified. 9.  or  Entry point x: XXm  if the last start point has been reached. 	<p>Manually specifying start points (01)</p> <p>The first start point (01/X0) is pre-set and is 1 m to right of the base station. Up to 3 other start points (X1 to X3) can be programmed behind this point. When specifying the start points, heed the following:</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Do not set start points too far from the base station or too close to one another (02/f). ▪ Only use as many start points as necessary. <ol style="list-style-type: none"> 1.  or  * Entry Point . 2.  or  * Point x1 at [020m]  <ul style="list-style-type: none"> Select one digit in sequence with  or  and accept accordingly with . 3.  or  * Point x2 at [075m]  <ul style="list-style-type: none"> Select one digit in sequence with  or  and respectively accept with . 4. If necessary, specify further start points. 5. Return to the main menu with .
---	---